

Spis treści

1. Wstęp	7
2. Podstawowe definicje i jednostki z zakresu elektromagnetyzmu	9
2.1. Odkrycie przez Oersted'a zjawiska pola magnetycznego towarzyszącego przepływowi prądu.....	10
2.2. Natężenia pola magnetycznego.....	11
2.3. Prawo Biota, Savarta i Laplace'a.....	14
2.4. Indukcja magnetyczna.....	16
2.5. Strumień indukcji magnetycznej.....	19
2.6. Siły elektrodynamiczne.....	21
2.7. Reguła Lenza, nazywana też regułą przekory.....	23
2.8. Pojęcia: indukcji elektromagnetycznej, samoindukcji i indukcyjność obwodu.....	24
2.9. Prawo Ohma dla obwodów magnetycznych.....	26
3. Napęd centralny i napęd zdecentralizowany	29
3.1. Napęd centralny i decentralizacja napędu.....	30
3.2. Skutki decentralizacji napędu.....	32
4. Elektromagnesy prądu stałego	33
4.1. Wynalezienie elektromagnesu.....	34
4.2. Wymagania stawiane współczesnym elektromagnesom.....	35
5. Budowa elektromagnesu	37
5.1. Opis budowy elektromagnesu prądu stałego.....	38
5.2. Przykłady elektromagnesów prądu stałego.....	40
6. Zastosowania elektromagnesów	49
6.1. Zastosowania elektromagnesów w przekaźnikach.....	50
6.2. Zastosowania elektromagnesów w budowie silników elektrycznych.....	51
6.3. Inne zastosowania elektromagnesów.....	54
6.4. Podsumowanie zastosowań elektromagnesów.....	56
7. Znamionowe warunki pracy elektromagnesów	57
7.1. Napięcie znamionowe.....	58
7.2. Prąd znamionowy.....	58
7.3. Moc znamionowa.....	58
7.4. Względny czas zasilania ED.....	58

7.5.	Skok zwory elektromagnesu.....	58
7.6.	Siła elektromagnesu.....	59
7.7.	Praca elektromagnesu.....	59
7.8.	Znamionowa praca elektromagnesu	61
7.9.	Warunki środowiskowe normalne	61
7.10.	Wytrzymałość napięciowa izolacji.....	61
7.11.	Temperatura graniczna elektromagnesu	62
7.12.	Stopnie ochrony urządzeń elektrycznych	62
8.	Wielkości mechaniczne opisujące działanie elektromagnesu	65
8.1.	Siła elektromagnesu.....	66
8.2.	Praca elektromagnesu.....	67
9.	Modyfikacja mechanicznych charakterystyk statycznych elektromagnesów	69
9.1.	Wpływ temperatury elektromagnesu i napięcia zasilania na przebieg mechanicznych charakterystyk statycznych	70
9.2.	Wpływ modyfikacji kształtu zakończenia nurnika i jego stopy na przebieg mechanicznych charakterystyk statycznych elektromagnesu	70
9.3.	Wpływ modyfikacji długości nurnika i jego stopy na przebieg mechanicznych charakterystyk statycznych elektromagnesu.....	75
9.4.	Wpływ jednorodności pola magnetycznego na wartość siły przyciągania.....	77
10.	Fazy działania układu elektromechanicznego napędzanego elektromagnesem	79
10.1.	Przykład mechanizmu napędzanego elektromagnesem	80
10.2.	Faza I – rozruch	81
10.3.	Faza II – ruch roboczy obiektu	82
10.4.	Faza III – wytracanie energii kinetycznej.....	85
10.5.	Faza IV – spoczynek.....	86
10.6.	Faza V – powrót	87
10.7.	Faza VI – drgania.....	88
10.8.	Pomiary czasów faz pracy układu elektromechanicznego	88
11.	Bilans energii układu elektromechanicznego	91
11.1.	Układ elektromechaniczny z elektromagnesem prądu stałego	92
11.2.	Bilans energii układu elektromechanicznego.....	93

12. Sprawność napędowego układu elektromechanicznego i wpływ napięcia oraz czasu zasilania na sprawność	99
12.1. Definicja sprawności napędowego układu elektromechanicznego z elektromagnesem.....	100
12.2. Wpływ napięcia zasilania elektromagnesu prądu stałego na czas rozruchu i czas ruchu roboczego zwory.....	103
12.3. Granice wpływu napięcia zasilania na czas rozruchu i czas ruchu roboczego zwory.....	107
12.4. Stanowisko do badania sprawności przetwarzania energii przez elektromagnes.....	108
12.5. Przykładowe wyniki liczbowe wpływu napięcia zasilania na sprawność przetwarzania energii przez elektromagnes.....	110
12.6. Podsumowanie.....	112
13. Efektywność wykorzystania elektromagnesu	113
13.1. Wprowadzenie pojęcia efektywności wykorzystania elektromagnesu.....	114
13.2. Działania konstruktora napędu, mające na celu optymalizację efektywności... ..	114
13.3. Wpływ parametrów konstrukcyjnych i napięcia zasilania na pracę elektromagnesu.....	120
13.4. Wybrane typowe przypadki zasilania i obciążenia elektromagnesu.....	123
13.5. Uwagi końcowe.....	125
14. Wpływ parametrów zasilania i obciążenia elektromagnesu na działanie układu elektromechanicznego	127
15. Dobór elektromagnesu do obciążenia	131
15.1. Przykład danych katalogowych elektromagnesu nurnikowego.....	132
15.2. Przykład doboru elektromagnesu.....	137
16. Opis matematyczny układu elektromechanicznego	141
16.1. Cele opisywania układów elektromechanicznych równaniami.....	142
16.2. Opis matematyczny układu elektromechanicznego.....	142
16.3. Typowe wykresy przebiegów zmienności wartości wielkości opisujących działanie układu elektromechanicznego.....	145
16.4. Obliczenia naprężeń i odkształceń elementów mechanizmu.....	145
17. Zależności cieplne	147
17.1. Skutki nagrzewania się elektromagnesu.....	148
17.2. Charakterystyki termiczne.....	155

18. Zjawiska towarzyszące wyłączeniu elektromagnesu.....	157
18.1. Zjawisko samoindukcji po wyłączeniu zasilania elektromagnesu	158
18.2. Metody ograniczania napięcia samoindukcji i systemy gaszenia przepięć.....	159
18.3. Wpływ układów gaszących przepięcia na czas rozpraszania zakumulowanej energii pola magnetycznego.....	161
19. Metody wyznaczania mechanicznych charakterystyk statycznych elektromagnesów	163
19.1. Mechaniczne charakterystyki statyczne	164
19.2. Metoda i urządzenia do badania charakterystyk mechanicznych elektromagnesów o <i>ED</i> w zakresie od 1% do 0,1%	165
19.3. Urządzenie do automatycznego wyznaczania statycznych charakterystyk mechanicznych elektromagnesów nurnikowych.....	171
19.4. Metoda badania statycznych charakterystyk mechanicznych elektromagnesów o <i>ED</i> poniżej 0,1%	175
19.5. Obrazowanie charakterystyk statycznych.....	177
20. Metody wyznaczania mechanicznych charakterystyk dynamicznych układów napędzanych elektromagnesami prądu stałego.....	181
20.1. Problematyka badania mechanicznych charakterystyk dynamicznych	182
20.2. Metody pośrednie badania charakterystyk dynamicznych	183
20.2.1. Metoda Gridina	183
20.2.2. Badania dynamiki elektromagnesu z zastosowaniem metod bazujących na charakterystyce strumienia skojarzonego	183
20.2.3. Metoda doświadczalno-wykreślona	185
20.3. Program komputerowy do wyznaczania mechanicznych charakterystyk dynamicznych napędu z elektromagnesem	186
20.3.1. Utytarne skutki działania programu	186
20.3.2. Krótka charakterystyka programu	189
20.4. Metoda bezpośrednia	192
20.4.1. Zasada pomiarów szybkozmiennej siły.....	192
20.4.2. Wyznaczanie przebiegów zmienności prądu i napięcia zasilania	196
20.4.3. Badanie ruchu zwory	198
21. Uprozczone obliczenia elektromagnesu.....	201
21.1. Obliczenia magnetowodu.....	202
21.2. Obliczenia uzwojeń.....	206
Bibliografia i źródła internetowe.....	211